

# MOTOTAMBURO SERIE DM DM 0113



Pratico, scalabile e studiato nei dettagli: il nuovo mototamburo DM 0113 consente di costruire agevolmente un sistema di trasporto completamente personalizzato ed è dimensionato per la tensione del nastro ammissibile, per soddisfare le crescenti esigenze dell'industria e dei produttori di nastri.

Con una gamma di velocità ampliata, il modello DM 0113 copre tutti gli ambiti di applicazione possibili. L'intelligente collegamento Plug-and-Play agevola notevolmente l'installazione. Ogni motore è garantito, testato e strutturato, in modo che possa essere prodotto e fornito in tutto il mondo nel minor tempo possibile.

La struttura modulare del DM 0113 consente la libera combinazione di singoli gruppi come albero, coperchio terminale, tubo o riduttore in acciaio, avvolgimento del motore asincrono o sincrono, per soddisfare in modo ottimale i requisiti delle applicazioni. Inoltre, sono disponibili diverse opzioni come encoder, freno, dispositivo antiritorno, gommature, ecc. e diversi accessori.

Grazie al concetto di piattaforma il mototamburo DM 0113 è ideale per tutte le applicazioni di logistica interna nel settore alimentare, nonché per l'industria, la distribuzione e gli aeroporti.



## Caratteristiche tecniche

	Motore asincrono con rotore a gabbia	Motore sincrono AC a magneti permanenti
<b>Classe di isolamento dell'avvolgimento del motore</b>	Classe F, IEC 34 (VDE 0530)	Classe F, IEC 34 (VDE 0530)
<b>Tensione</b>	230/400 V $\pm 5\%$ (IEC 34/38) Su richiesta è disponibile la maggior parte delle tensioni e frequenze comunemente usate a livello internazionale	230 o 400 V
<b>Frequenza</b>	50 Hz	200 Hz
<b>Tenuta dell'albero</b>	NBR	NBR
<b>Motore Grado di protezione*</b>	IP69K	IP69K
<b>Protezione termica</b>	Interruttore a bimetallo	Interruttore a bimetallo
<b>Modalità operativa</b>	S1	S1
<b>Temperatura ambientale, motore trifase</b>	da +2 fino a +40 °C Intervalli di temperatura bassi su richiesta	da +2 fino a +40 °C Intervalli di temperatura bassi su richiesta
<b>Temperatura ambientale, motore trifase per applicazioni con nastri motorizzati ad accoppiamento geometrico o senza nastro</b>	da +2 fino a +25 °C	da +2 fino a +40 °C

\* Il grado di protezione del collegamento filettato può differire.

## Varianti di esecuzione e accessori

<b>Gommature</b>	Gommatura per nastri con azionamento ad attrito Gommatura per nastri modulari in materiale plastico Gommatura per nastri termoplastici ad azionamento con accoppiamento geometrico
<b>Trasmissione della forza</b>	Pignoni
<b>Opzioni</b>	Dispositivo di antiritorno Freno d'arresto elettromagnetico e raddrizzatore* Encoder* Bilanciamento Connettore*
<b>Oli</b>	Oli indicati per il settore alimentare (NSF H1)
<b>Certificato</b>	Certificati di sicurezza cULus
<b>Accessori</b>	Tamburi di rinvio; rulli trasportatori; supporti di montaggio; cavi; convertitori

Una combinazione tra encoder e freno di arresto non è possibile. Allo stesso modo, dal punto di vista tecnico, non è consigliabile l'utilizzo di un dispositivo antiritorno con un motore sincrono.

\* A seconda dell'opzione, il mototamburo si allunga di 50 – 70 mm.

# MOTOTAMBURO

## SERIE DM

### DM 0113

#### Tipi di materiale

Per il mototamburo e il collegamento elettrico sono disponibili i seguenti componenti:

Componente	Variante	Alluminio	Acciaio normale	Acciaio inossidabile	Ottone/nichel	Tecnopolimero
Tubo	Bombato		●	●		
	Cilindrico		●	●		
	Cilindrico + linguetta di aggiustamento per pignoni		●	●		
Coperchio terminale	Standard	●		●		
Albero	Standard			●		
	Filetto passante			●		
Riduttore	Riduttore planetario		●			
Collegamento elettrico	Raccordo filettato diritto			●	●	●
	Raccordo filettato igienico diritto			●		
	Raccordo filettato angolare			●		●
	Scatola morsetti	●		●		●
	Collegamento a spina diritto			●		
	Collegamento a spina 90°			●		
	Raccordo filettato igienico 90°			●		
Avvolgimento del motore	Motore asincrono					
	Motore sincrono					
Guarnizione esterna	PTFE					

#### Versioni motore

##### Dati meccanici per motori sincroni con riduttore in acciaio

$P_N$ [W]	$n_p$	$g_s$	$i$	$v$ [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$M_{MAX}/M_A$	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
300	8	3	120	0,15	25,0	98,8	1740	1,6	228	221
300	8	3	100	0,18	30,0	82,3	1450	2	228	221
300	8	3	80	0,22	37,5	65,8	1160	2,5	228	221
300	8	2	63	0,28	47,6	54,6	962	3	208	201
300	8	2	45	0,40	66,7	39,0	687	3	208	201
300	8	2	36	0,49	83,3	31,2	550	3	208	201

# MOTOTAMBURO SERIE DM DM 0113

$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$M_{MAX}/M_A$	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
300	8	2	30	0,59	100,0	26,0	458	3	208	201
300	8	2	24	0,74	125,0	20,8	366	3	208	201
300	8	2	20	0,89	150,0	17,3	305	3	208	201
300	8	2	16	1,11	187,5	13,9	244	3	208	201
300	8	2	12	1,48	250,0	10,4	183	3	208	201
300	8	1	9	1,98	333,3	8,2	145	3	208	201
300	8	1	6	2,97	500,0	5,5	96	3	208	201
700	8	2	63	0,28	47,6	126,8	2234	1,3	258	251
700	8	2	45	0,40	66,7	90,6	1596	1,8	258	251
700	8	2	36	0,49	83,3	72,5	1277	1,4	258	251
700	8	2	30	0,59	100,0	60,4	1064	1,7	258	251
700	8	2	24	0,74	125,0	48,3	851	2	258	251
700	8	2	20	0,89	150,0	40,3	709	2,5	258	251
700	8	2	16	1,11	187,5	32,2	567	3	258	251
700	8	2	12	1,48	250,0	24,2	426	3	258	251
700	8	1	9	1,98	333,3	19,1	336	3	258	251
700	8	1	6	2,97	500,0	12,7	224	3	258	251
1100	8	2	36	0,49	83,3	113,7	2004	1,4	288	281
1100	8	2	30	0,59	100,0	94,8	1670	1,6	288	281
1100	8	2	24	0,74	125,0	75,8	1336	2	288	281
1100	8	2	20	0,89	150,0	63,2	1113	2,5	288	281
1100	8	2	16	1,11	187,5	50,5	891	3	288	281
1100	8	2	12	1,48	250,0	37,9	668	3	288	281
1100	8	1	9	1,98	333,3	29,9	527	3	288	281
1100	8	1	6	2,97	500,0	20,0	352	3	288	281

$P_N$  = Potenza nominale

$n_p$  = Numero di poli

gs = Numero di rapporti del riduttore

i = Rapporto di trasmissione del riduttore

v = Velocità

$n_A$  = Numero di giri nominale del tubo

$M_A$  = Coppia nominale mototamburo

$F_N$  = Forza di trazione nominale mototamburo

$M_{MAX}/M_A$  = Rapporto max. fra coppia di accelerazione e coppia nominale

$FW_{MIN}$  = Larghezza minima del tamburo

$SL_{MIN}$  = Lunghezza minima del tubo

# MOTOTAMBURO

## SERIE DM

### DM 0113

#### Dati elettrici per motori sincroni

$P_N$ [W]	$n_p$	$U_N$ [V]	$I_N$ [A]	$I_0$ [A]	$I_{MAX}$ [A]	$f_N$ [Hz]	$\eta$	$n_N$ [giri/min]	$J_R$ [kgcm <sup>2</sup> ]	$M_N$ [Nm]	$M_0$ [Nm]	$M_{MAX}$ [Nm]	$R_p$ [Ω]	$L_{SD}$ [mH]	$L_{SQ}$ [mH]	$k_e$ [V/krpm]	$T_e$ [ms]	$k_{TN}$ [Nm/A]	$U_{SH}$ [V]
300	8	230	1,25	1,25	3,75	200	0,85	3000	2,1	0,96	0,96	2,88	12,53	5,5	10,2	50,34	1,78	0,76	3,92
300	8	400	0,72	0,72	2,16	200	0,85	3000	2,1	0,96	0,96	2,88	37,60	16,5	30,7	87,20	1,78	1,32	6,77
700	8	230	2,67	2,67	8,01	200	0,89	3000	6,29	2,23	2,23	6,69	2,63	2,5	4,4	55,48	3,57	0,84	1,76
700	8	400	1,54	1,54	4,62	200	0,89	3000	6,29	2,23	2,23	6,69	7,90	7,4	13,3	96,10	3,57	1,45	3,04
1100	8	230	3,97	3,97	11,91	200	0,92	3000	8,38	3,50	3,50	10,5	1,89	1,9	3,2	56,52	3,39	0,88	1,88
1100	8	400	2,29	2,29	6,87	200	0,92	3000	8,38	3,50	3,50	10,5	5,66	5,8	9,6	97,90	3,39	1,53	3,24

$P_N$	= Potenza nominale	$M_N$	= Coppia nominale rotore
$n_p$	= Numero di poli	$M_0$	= Coppia di arresto
$U_N$	= Tensione nominale	$M_{MAX}$	= Coppia massima
$I_N$	= Corrente nominale	$R_p$	= Resistenza fase-fase
$I_0$	= Corrente di arresto	$L_{SD}$	= Induttanza asse d
$I_{MAX}$	= Corrente massima	$L_{SQ}$	= Induttanza asse q
$f_N$	= Frequenza nominale	$k_e$	= EMK (costante voltmetrica di mutua induzione)
$\eta$	= Rendimento	$T_e$	= Costante di tempo elettrica
$n_N$	= Regime nominale rotore	$k_{TN}$	= Costante di coppia
$J_R$	= Momento d'inerzia rotore	$U_{SH}$	= Tensione di riscaldamento

#### Dati meccanici per motori sincroni con riduttore in acciaio senza olio

$P_N$ [W]	$n_p$	$g_s$	$i$	$v$ [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$M_{MAX}/M_A$	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
190	8	3	120	0,15	25,0	62,2	1096	1,6	228	221
190	8	3	100	0,18	30,0	51,9	914	2	228	221
190	8	3	80	0,22	37,5	41,5	731	2,5	228	221
190	8	2	63	0,28	47,6	34,4	606	3	208	201
190	8	2	45	0,40	66,7	24,6	433	3	208	201
190	8	2	36	0,49	83,3	19,6	346	3	208	201
190	8	2	30	0,59	100,0	16,4	289	3	208	201
190	8	2	24	0,74	125,0	13,1	231	3	208	201
190	8	2	20	0,89	150,0	10,9	192	3	208	201
190	8	2	16	1,11	187,5	8,7	154	3	208	201
190	8	2	12	1,48	250,0	6,5	115	3	208	201
190	8	1	9	1,98	333,3	5,2	91	3	208	201
190	8	1	6	2,97	500,0	3,4	61	3	208	201

# MOTOTAMBURO SERIE DM DM 0113

$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$M_{MAX}/M_A$	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
440	8	2	63	0,28	47,6	79,6	1403	1,3	258	251
440	8	2	45	0,40	66,7	56,9	1002	1,8	258	251
440	8	2	36	0,49	83,3	45,5	802	2,2	258	251
440	8	2	30	0,59	100,0	37,9	668	2,6	258	251
440	8	2	24	0,74	125,0	30,3	534	3	258	251
440	8	2	20	0,89	150,0	25,3	445	3	258	251
440	8	2	16	1,11	187,5	20,2	356	3	258	251
440	8	2	12	1,48	250,0	15,2	267	3	258	251
440	8	1	9	1,98	333,3	12,0	211	3	258	251
440	8	1	6	2,97	500,0	8,0	141	3	258	251
700	8	2	36	0,49	83,3	72,5	1277	2,2	288	281
700	8	2	30	0,59	100,0	60,4	1064	2,6	288	281
700	8	2	24	0,74	125,0	48,3	851	3	288	281
700	8	2	20	0,89	150,0	40,3	709	3	288	281
700	8	2	16	1,11	187,5	32,2	567	3	288	281
700	8	2	12	1,48	250,0	24,2	426	3	288	281
700	8	1	9	1,98	333,3	19,1	336	3	288	281
700	8	1	6	2,97	500,0	12,7	224	3	288	281

$P_N$	= Potenza nominale	$M_A$	= Coppia nominale mototamburo
$n_p$	= Numero di poli	$F_N$	= Forza di trazione nominale mototamburo
gs	= Numero di rapporti del riduttore	$M_{MAX}/M_A$	= Rapporto max. fra coppia di accelerazione e coppia nominale
i	= Rapporto di trasmissione del riduttore	$FW_{MIN}$	= Larghezza minima del tamburo
v	= Velocità	$SL_{MIN}$	= Lunghezza minima del tubo
$n_A$	= Numero di giri nominale del tubo		

# MOTOTAMBURO

## SERIE DM

### DM 0113

#### Dati elettrici per motori sincroni senza olio

$P_N$ [W]	$n_p$	$U_N$ [V]	$I_N$ [A]	$I_0$ [A]	$I_{MAX}$ [A]	$f_N$ [Hz]	$\eta$	$n_N$ [giri/min]	$J_R$ [kgcm <sup>2</sup> ]	$M_N$ [Nm]	$M_0$ [Nm]	$M_{MAX}$ [Nm]	$R_p$ [Ω]	$L_{SD}$ [mH]	$L_{SQ}$ [mH]	$k_e$ [M/rpm]	$T_e$ [ms]	$k_{TN}$ [Nm/A]	$U_{SH}$ [V]
190	8	230	0,80	0,80	2,40	200	0,88	3000	2,1	0,60	0,60	1,80	12,53	5,5	10,2	50,34	1,78	0,76	2,51
190	8	400	0,46	0,46	1,38	200	0,88	3000	2,1	0,60	0,60	1,80	37,60	16,5	30,7	87,20	1,78	1,32	4,32
440	8	230	1,77	1,77	5,31	200	0,87	3000	6,29	1,40	1,40	4,20	2,63	2,5	4,4	55,48	3,57	0,84	1,16
440	8	400	1,02	1,02	3,06	200	0,87	3000	6,29	1,40	1,40	4,20	7,90	7,4	13,3	96,10	3,57	1,45	2,01
700	8	230	2,55	2,55	7,65	200	0,94	3000	8,38	2,23	2,23	6,69	1,89	1,9	3,2	56,52	3,39	0,88	1,20
700	8	400	1,47	1,47	4,41	200	0,94	3000	8,38	2,23	2,23	6,69	5,66	5,8	9,6	97,90	3,39	1,53	2,08

$P_N$	= Potenza nominale	$M_N$	= Coppia nominale rotore
$n_p$	= Numero di poli	$M_0$	= Coppia di arresto
$U_N$	= Tensione nominale	$M_{MAX}$	= Coppia massima
$I_N$	= Corrente nominale	$R_p$	= Resistenza fase-fase
$I_0$	= Corrente di arresto	$L_{SD}$	= Induttanza asse d
$I_{MAX}$	= Corrente massima	$L_{SQ}$	= Induttanza asse q
$f_N$	= Frequenza nominale	$k_e$	= EMK (costante voltmetrica di mutua induzione)
$\eta$	= Rendimento	$T_e$	= Costante di tempo elettrica
$n_N$	= Regime nominale rotore	$k_{TN}$	= Costante di coppia
$J_R$	= Momento d'inerzia rotore	$U_{SH}$	= Tensione di riscaldamento

# MOTOTAMBURO SERIE DM DM 0113

## Dati meccanici per motore asincrono trifase con riduttore in acciaio

$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
160	4	3	168	0,05	8,3	157,0	2767	277	270
160	4	3	150	0,06	9,3	140,2	2470	277	270
160	4	3	120	0,07	11,6	112,1	1976	277	270
160	4	2	73,8	0,11	18,9	72,6	1279	257	250
160	4	2	63	0,13	22,2	62,0	1092	257	250
160	4	2	45	0,18	31,0	44,3	780	257	250
160	4	2	36	0,23	38,8	35,4	624	257	250
160	4	2	30	0,28	46,6	29,5	520	257	250
160	4	2	27	0,31	51,7	26,6	468	257	250
160	4	2	24	0,35	58,2	23,6	416	257	250
160	4	2	20	0,41	69,9	19,7	347	257	250
160	4	2	16	0,52	87,3	15,7	277	257	250
160	4	2	12	0,69	116,4	11,8	208	257	250
160	4	1	9	0,92	155,2	9,3	164	257	250
225	2	2	73,8	0,22	37,4	52,0	915	257	250
225	2	2	63	0,26	43,8	44,3	781	257	250
225	2	2	45	0,36	61,3	31,7	558	257	250
225	2	2	36	0,46	76,6	25,3	447	257	250
225	2	2	30	0,55	91,9	21,1	372	257	250
225	2	2	27	0,61	102,1	19,0	335	257	250
225	2	2	24	0,68	114,9	16,9	298	257	250
225	2	2	20	0,82	137,9	14,1	248	257	250
225	2	2	16	1,02	172,4	11,3	198	257	250
225	2	2	12	1,37	229,8	8,4	149	257	250
225	2	1	9	1,82	306,4	6,7	118	257	250
300	4	2	63	0,13	21,8	118,8	2094	307	300
300	4	2	45	0,18	30,5	84,9	1496	307	300
300	4	2	36	0,23	38,1	67,9	1197	307	300
300	4	2	30	0,27	45,7	56,6	997	307	300
300	4	2	27	0,30	50,8	50,9	897	307	300
300	4	2	24	0,34	57,1	45,3	798	307	300
300	4	2	20	0,41	68,6	37,7	665	307	300

Serie DL

Serie DM

Serie DP

Indicazioni per l'uso



# MOTOTAMBURO

## SERIE DM

### DM 0113



$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [min <sup>-1</sup> ]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
300	4	2	16	0,51	85,7	30,2	532	307	300
370	2	2	73,8	0,22	37,7	84,6	1491	307	300
370	2	2	63	0,26	44,1	72,2	1272	307	300
370	2	2	49,2	0,34	56,5	56,4	994	307	300
370	2	2	45	0,37	61,8	51,6	909	307	300
370	2	2	42	0,39	66,2	48,1	848	307	300
370	2	2	36	0,46	77,2	41,3	727	307	300
370	2	2	32,8	0,50	84,7	37,6	662	307	300
370	2	2	30	0,55	92,6	34,4	606	307	300
370	2	2	27	0,61	102,9	30,9	545	307	300
370	2	2	24	0,69	115,8	27,5	485	307	300
370	2	2	20	0,83	139,0	22,9	404	307	300
370	2	2	18	0,92	154,4	20,6	364	307	300
370	2	2	16	1,03	173,7	18,3	323	307	300
370	2	2	12	1,38	231,6	13,8	242	307	300
370	2	1	9	1,83	308,8	10,9	191	307	300
550	2	2	42	0,40	67,0	70,9	1249	317	310
550	2	2	36	0,46	78,1	60,8	1071	317	310
550	2	2	32,8	0,51	85,8	55,4	975	317	310
550	2	2	30	0,56	93,8	50,6	892	317	310
550	2	2	27	0,62	104,2	45,6	803	317	310
550	2	2	24	0,70	117,2	40,5	714	317	310
550	2	2	20	0,84	140,7	33,8	595	317	310
550	2	2	16	1,04	175,8	27,0	476	317	310
550	2	2	12	1,39	234,4	20,3	357	317	310
550	2	1	9	1,86	312,6	16,0	282	317	310

$P_N$	= Potenza nominale	$n_A$	= Numero di giri nominale del tubo
$n_p$	= Numero di poli	$M_A$	= Coppia nominale mototamburo
gs	= Numero di rapporti del riduttore	$F_N$	= Forza di trazione nominale mototamburo
i	= Rapporto di trasmissione del riduttore	$FW_{MIN}$	= Larghezza minima del tamburo
v	= Velocità	$SL_{MIN}$	= Lunghezza minima del tubo

#### Dati elettrici per motore asincrono trifase

$P_N$ [W]	$n_p$	$n_N$ [min <sup>-1</sup> ]	$f_N$ [Hz]	$U_N$ [V]	$I_N$ [A]	$\cos\varphi$	$\eta$	$J_R$ [kgcm <sup>2</sup> ]	$I_s/I_N$	$M_s/M_N$	$M_B/M_N$	$M_P/M_N$	$M_N$ [Nm]	$R_M$ [Ω]	$U_{SH\Delta}$ [V]	$U_{SHY}$ [V]
160	4	1397	50	400	0,54	0,70	0,61	3,51	3,05	1,92	2,13	1,92	1,09	64,0		36,3
160	4	1397	50	230	0,94	0,70	0,61	3,51	3,05	1,92	2,13	1,92	1,09	64,0	21,1	
225	2	2758	50	400	0,56	0,86	0,67	2,28	4,32	2,57	2,62	2,57	0,78	39,3		28,4
225	2	2758	50	230	0,96	0,86	0,68	2,28	4,32	2,57	2,62	2,57	0,78	39,3	16,2	
300	4	1371	50	400	0,81	0,76	0,70	6,22	3,28	1,8	1,95	1,8	2,09	33,45		30,9
300	4	1371	50	230	1,40	0,76	0,71	6,22	3,28	1,8	1,95	1,8	2,10	33,45	17,8	
370	2	2779	50	400	0,82	0,87	0,75	4,03	5,47	2,91	2,91	2,88	1,27	17,65		18,9
370	2	2779	50	230	1,42	0,87	0,75	4,03	5,47	2,91	2,91	2,88	1,27	17,65	10,9	
550	2	2813	50	400	1,23	0,85	0,76	4,98	5,77	3,27	3,27	3,15	1,87	13,0		20,4
550	2	2813	50	230	2,13	0,85	0,76	4,98	5,77	3,27	3,27	3,15	1,87	13,0	11,8	

$P_N$  = Potenza nominale  
 $n_p$  = Numero di poli  
 $n_N$  = Velocità nominale rotore  
 $f_N$  = Frequenza nominale  
 $U_N$  = Tensione nominale  
 $I_N$  = Corrente nominale  
 $\cos\varphi$  = Fattore di potenza  
 $\eta$  = Rendimento  
 $J_R$  = Momento d'inerzia rotore

$I_s/I_N$  = Rapporto corrente di spunto – corrente nominale  
 $M_s/M_N$  = Rapporto corrente d'avviamento – coppia nominale  
 $M_B/M_N$  = Rapporto coppia di rovesciamento – coppia nominale  
 $M_P/M_N$  = Rapporto coppia minima all'avviamento – coppia nominale  
 $M_N$  = Coppia nominale rotore  
 $R_M$  = Resistenza di fase  
 $U_{SH\Delta}$  = Tensione di riscaldamento in collegamento a triangolo  
 $U_{SHY}$  = Tensione di riscaldamento in collegamento a stella

# MOTOTAMBURO

## SERIE DM

### DM 0113

#### Dati meccanici per motore asincrono monofase con riduttore in acciaio

$P_N$ [W]	$n_p$	gs	i	v [m/s]	$n_A$ [1/min]	$M_A$ [Nm]	$F_N$ [N]	$FW_{MIN}$ [mm]	$SL_{MIN}$ [mm]
250	4	2	45	0,18	30,2	71,5	1265	307	300
250	4	2	36	0,22	37,8	57,2	1012	307	300
250	4	2	30	0,27	45,3	47,7	843	307	300
250	4	2	27	0,3	50,4	42,9	759	307	300
250	4	2	24	0,34	56,7	38,1	675	307	300
250	4	2	20	0,4	68	31,8	562	307	300
250	4	2	16	0,5	85	25,4	450	307	300
250	4	2	12	0,67	113,3	19,1	337	307	300

$P_N$	= Potenza nominale	$n_A$	= Numero di giri nominale del tubo
$n_p$	= Numero di poli	$M_A$	= Coppia nominale mototamburo
gs	= Numero di rapporti del riduttore	$F_N$	= Forza di trazione nominale mototamburo
i	= Rapporto di trasmissione del riduttore	$FW_{MIN}$	= Larghezza minima del tamburo
v	= Velocità	$SL_{MIN}$	= Lunghezza minima del tubo

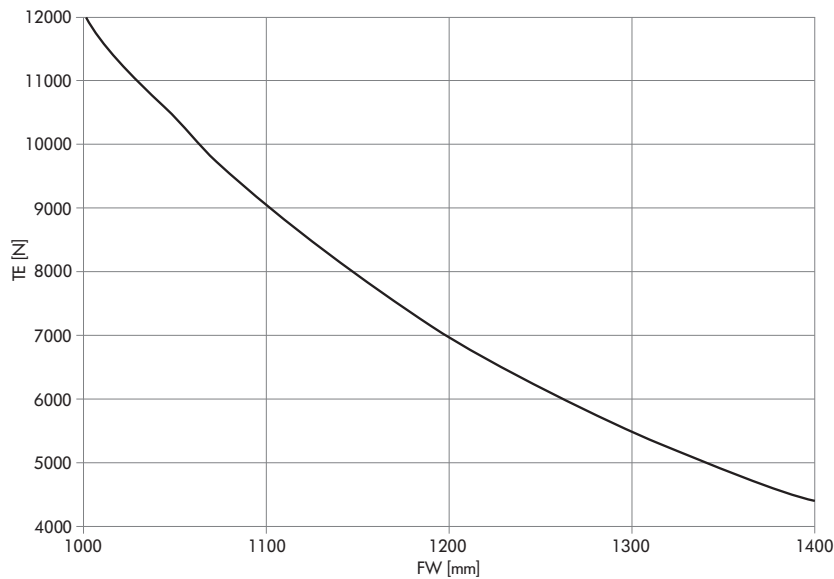
#### Dati elettrici per motore asincrono monofase

$P_N$ [W]	$n_p$	$n_N$ [min <sup>-1</sup> ]	$f_N$ [Hz]	$U_N$ [V]	$I_N$ [A]	$\cos\varphi$	$\eta$	$J_R$ [kgcm <sup>2</sup> ]	$I_s/I_N$	$M_s/M_N$	$M_B/M_N$	$M_P/M_N$	$M_N$ [Nm]	$R_p$ [Ω]	$U_{SH-}$ [V DC]	$C_R$ [μF]
250	4	1360	50	230	2,4	0,97	0,47	7,2	1,25	1,1	1,1	1,1	1,76	12,7	22	12

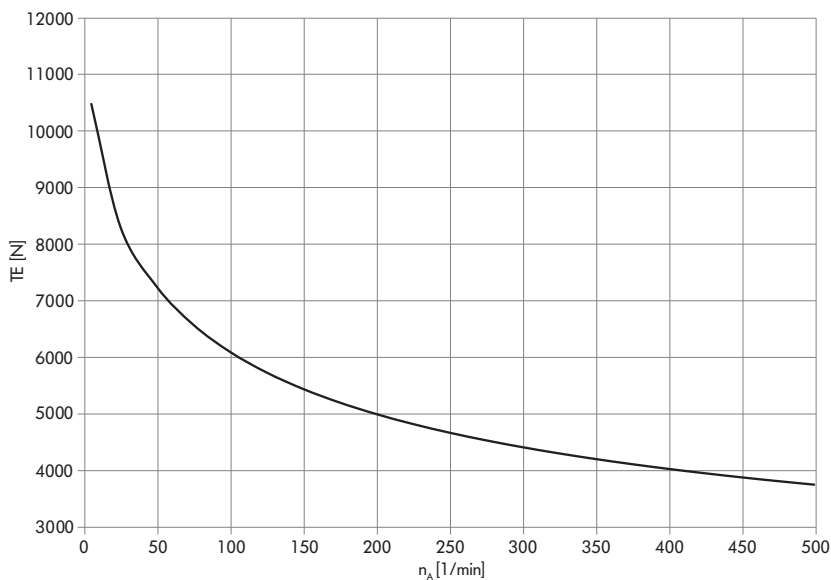
$P_N$	= Potenza nominale	$I_s/I_N$	= Rapporto corrente di spunto – corrente nominale
$n_p$	= Numero di poli	$M_s/M_N$	= Rapporto corrente d'avviamento – coppia nominale
$n_N$	= Velocità nominale rotore	$M_B/M_N$	= Rapporto coppia di rovesciamento – coppia nominale
$f_N$	= Frequenza nominale	$M_P/M_N$	= Rapporto coppia minima all'avviamento – coppia nominale
$U_N$	= Tensione nominale	$M_N$	= Coppia nominale rotore
$I_N$	= Corrente nominale	$R_p$	= Resistenza fase-fase
$\cos\varphi$	= Fattore di potenza	$U_{SH-}$	= Tensione di riscaldamento in modelli monofase
$\eta$	= Rendimento	$C_R$	= Dimensione condensatore
$J_R$	= Momento d'inerzia rotore		

## Diagrammi della tensione del nastro

### Tensione del nastro in funzione della larghezza del tamburo



### Tensione del nastro in base alla velocità nominale del mantello



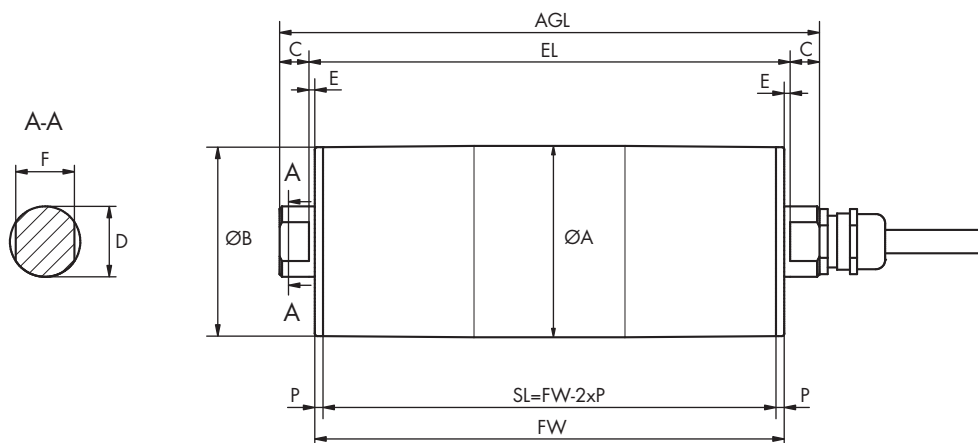
**Nota:** il valore appropriato per la tensione massima ammissibile del nastro viene calcolato in base al numero di giri del mototamburo. Nella scelta del motore verificare, inoltre, se il valore TE massimo ammissibile è adeguato alla larghezza del tamburo (FW) desiderata. I diagrammi della tensione del nastro sono validi solo per alberi standard.

- TE = Tensione del nastro
- $n_A$  = Numero di giri nominale del tubo
- FW = Larghezza del tamburo

# MOTOTAMBURO SERIE DM DM 0113

## Dimensioni

### Mototamburo



Tipo		A [mm]	B [mm]	C [mm]	D [mm]	RI [mm]	F [mm]	P [mm]	SL [mm]	EL [mm]	AGL [mm]
<b>DM 0113 bombato</b>	Standard	113,5	112	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
	Opzionale	113,5	112	25	25	6,5	20	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
<b>DM 0113 cilindrico</b>	Standard	112	112	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
	Opzionale	112	112	25	25	6,5	20	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
<b>DM 0113 cilindrico + lin- guetta d'aggiu- stamento</b>	Standard	113	113	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
	Opzionale	113	113	25	25	6,5	20	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63

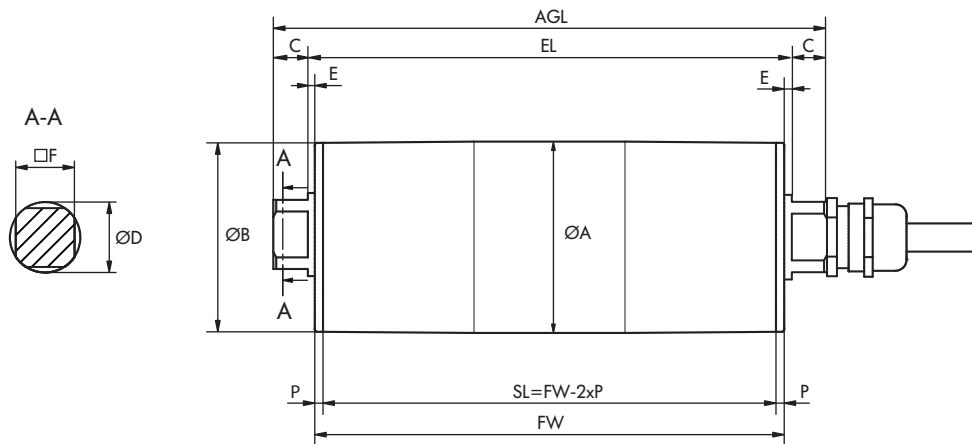


Fig.: Albero quadrato

Tipo	A [mm]	B [mm]	C [mm]	B [mm]	RI [mm]	F [mm]	P [mm]	SL [mm]	EL [mm]	AGL [mm]
<b>DM 0113 bombato</b>	Standard 113,5	112	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
<b>DM 0113 cilindrico</b>	Standard 112	112	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63
<b>DM 0113 cilindrico + linguetta d'aggiustamento</b>	Standard 113	113	25	30	6,5	25	3,5	FW - 7	FW + 13	FW + 63